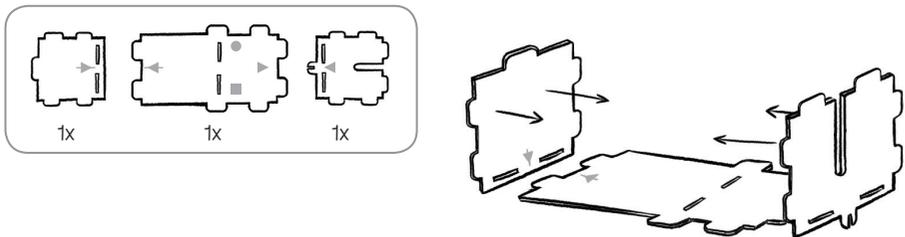


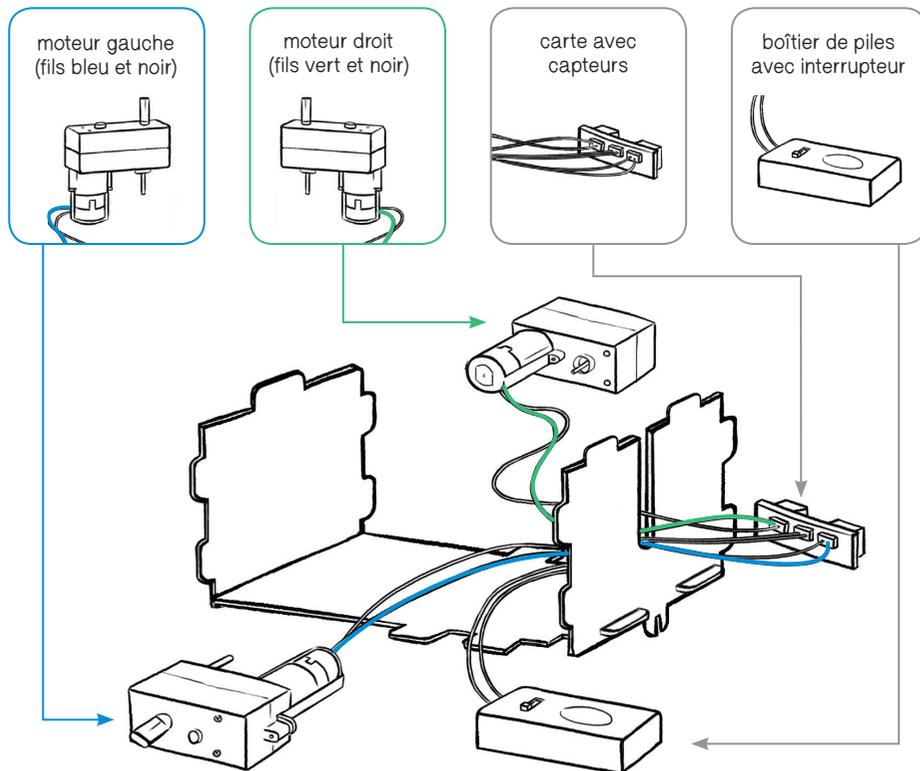
Suis bien les indications.
Avant de te lancer, tu peux regarder le [tuto en vidéo](http://achillemakers.nathan.fr) sur <http://achillemakers.nathan.fr>

Notice de montage

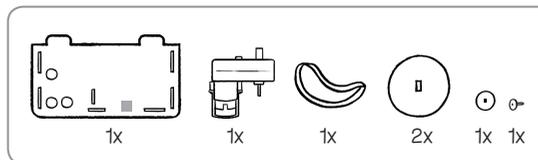
1 Assemble le corps.



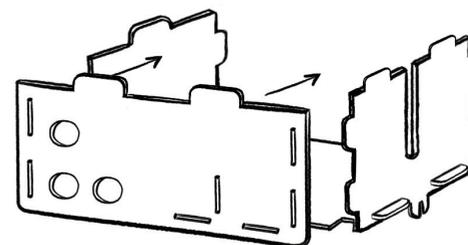
2 Prépare le circuit électronique.



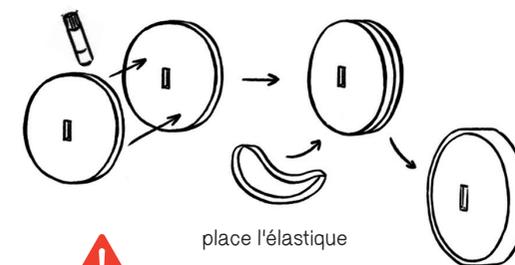
3 Monte le côté gauche du corps.



Fixe le côté gauche du corps.

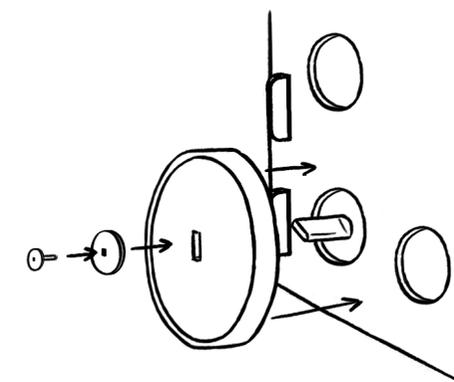
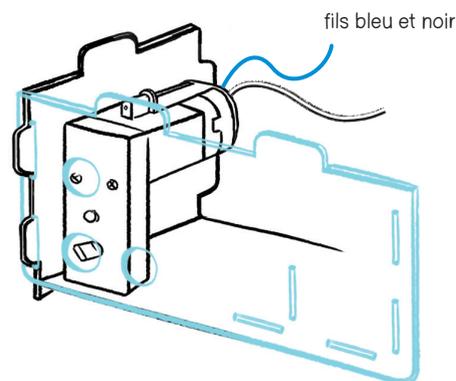


Colle les deux pièces rondes pour former la roue.



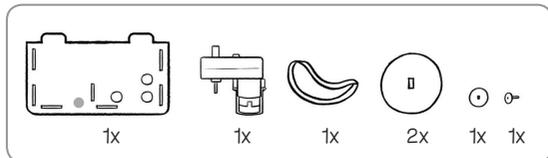
Quand tu colles les roues, fais bien correspondre la forme des trous.

Place le moteur gauche.

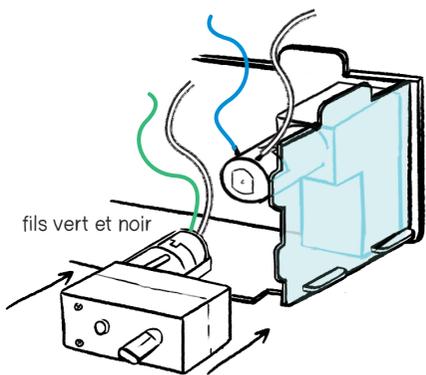


Avec un petit tournevis, fixe la roue sur l'axe du moteur.

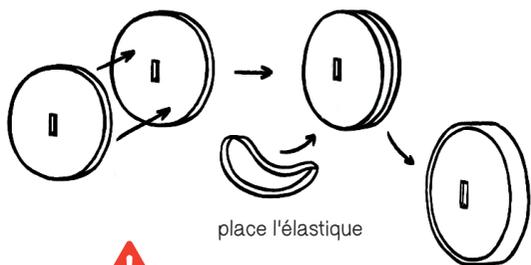
4 Monte le côté droit du corps.



Place le moteur droit.



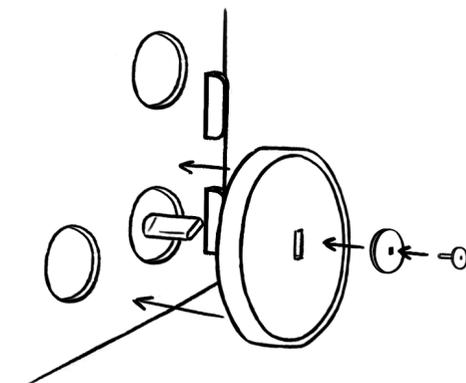
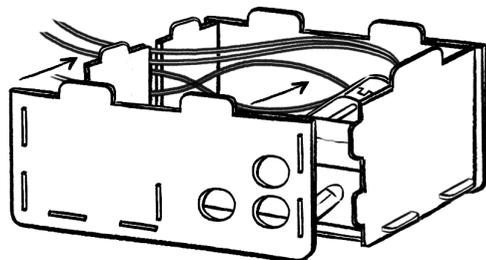
Colle les deux pièces rondes pour former la roue.



place l'élastique

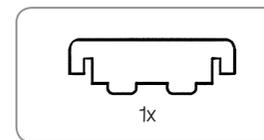
!
Quand tu colles les roues, fais bien correspondre la forme des trous.

Fixe le côté droit du corps.

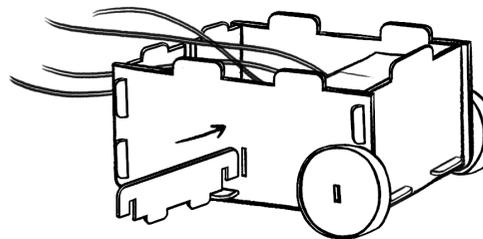


Avec un petit tournevis, fixe la roue sur l'axe du moteur.

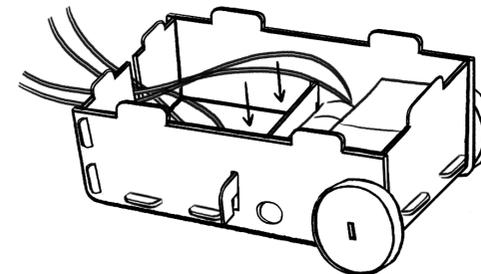
5 Place la cale pour maintenir les moteurs.



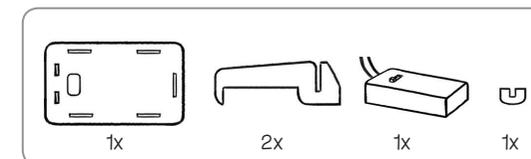
Glisse la cale en travers du corps.



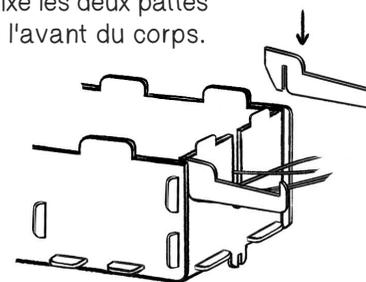
Pousse la cale vers le bas pour la fixer dans les encoches.



6 Monte l'interrupteur et le dos du robot.



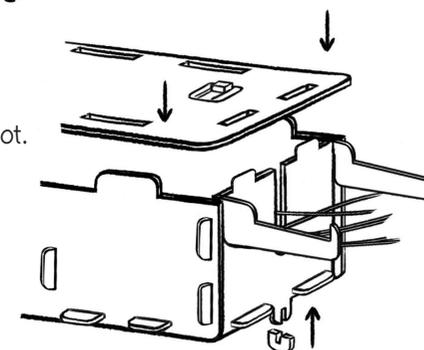
Fixe les deux pattes à l'avant du corps.



Colle le boîtier de piles sur le dos.

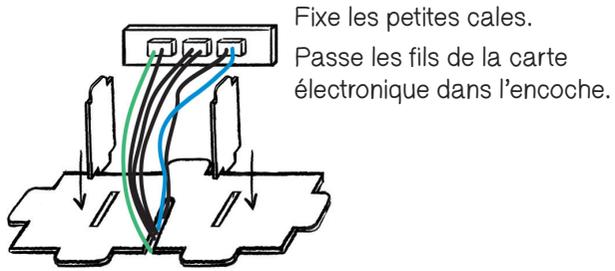
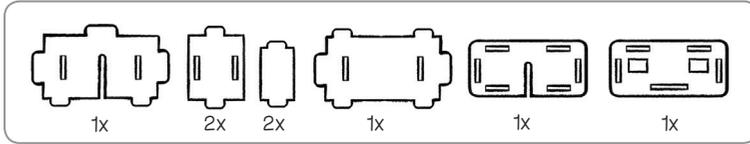


Finis le corps du robot.

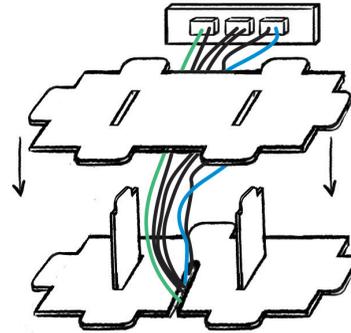


!
Respecte bien l'emplacement indiqué.

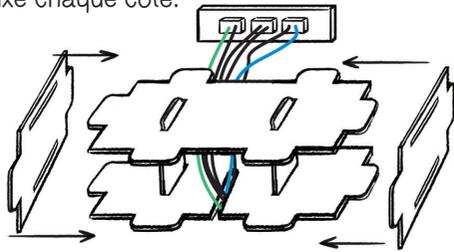
7 Assemble la tête.



Fixe le dessus de la tête.

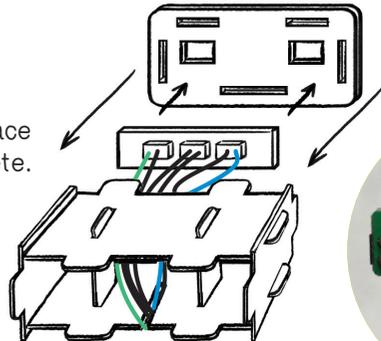


Fixe chaque côté.

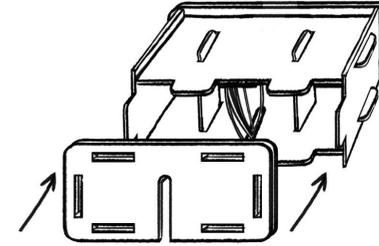
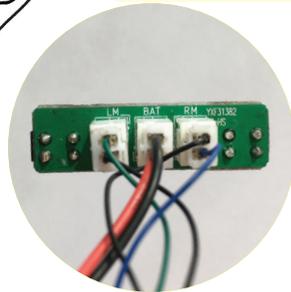


Emboîte les capteurs dans la face avant...

puis fixe la face avant sur la tête.

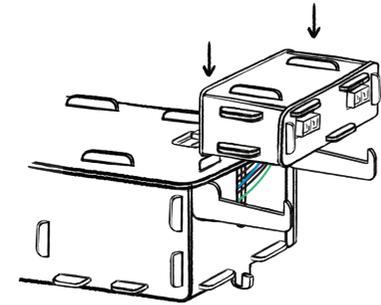



La carte doit être placée dans le bon sens.

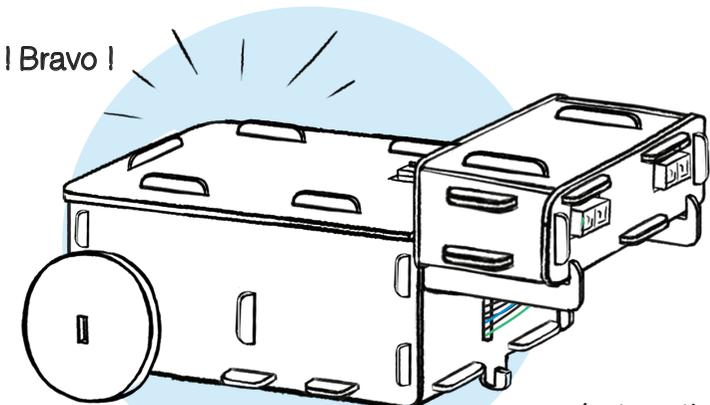


Fixe la face arrière et rassemble bien les fils dans l'encoche.

8 Pose la tête sur les pattes à l'avant du corps.



Et c'est fini ! Bravo !



... c'est parti pour les expériences !